

# Série BRCSR - Robô Colaborativo

## BRCSR 3/705



### Especificações

|                          |                                     |
|--------------------------|-------------------------------------|
| Carga Máxima             | 3 kg                                |
| Alcance                  | 705 mm                              |
| Peso                     | Cerca de 15 kg                      |
| Eixos                    | 6                                   |
| Tempo Médio Entre Falhas | > 50,000 h                          |
| Fonte de Alimentação     | 90-264VAC, 47-63Hz/48VDC            |
| Programação              | Controle Direto e Interface Gráfica |

### Performance

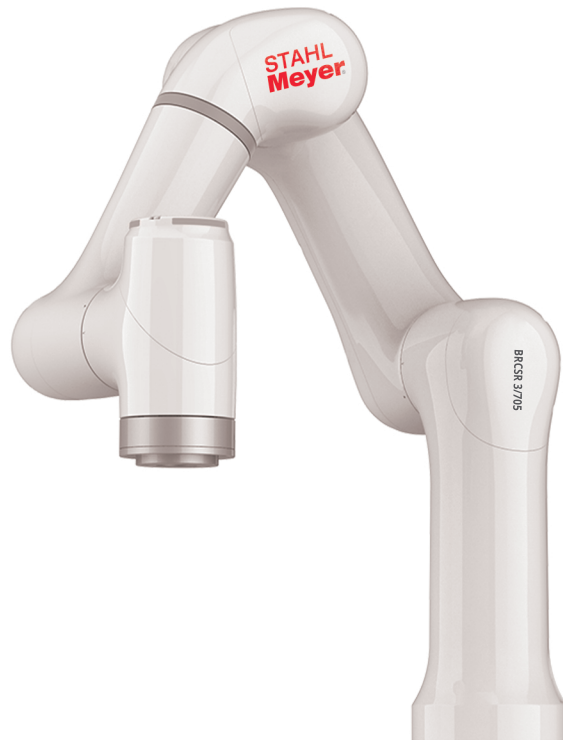
|                                         |                                                                                                                           |               |
|-----------------------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|---------------|
| Consumo de Energia                      | Médio                                                                                                                     | Pico          |
|                                         | 180 w                                                                                                                     | 400 w         |
| Segurança                               | Mais de 20 características de segurança ajustáveis, incluindo detecção de colisão, paredes virtuais e modo de colaboração |               |
| Certificação                            | EN ISO 13849-1, Cat.3, PL d, EN ISO 10218-1, e requisitos de marcação EU CE                                               |               |
| Sensor de força (flange da ferramenta)  | Força, x-y-z                                                                                                              | Torque, x-y-z |
| Resolução da Medição da Força           | 0.1 N                                                                                                                     | 0.02 Nm       |
| Precisão Relativa do Controle da Força  | 0.5 N                                                                                                                     | 0.1 Nm        |
| Alcance ajustável de rigidez cartesiana | 0~3000N/m, 0~300Nm/rad                                                                                                    |               |
| Temperatura de Funcionamento            | 0°C~45°C                                                                                                                  |               |
| Humidade                                | < 95% RH (sem condensação)                                                                                                |               |

### Movimento

|                                                |                              |                   |
|------------------------------------------------|------------------------------|-------------------|
| Repetibilidade                                 | $\pm 0.03$ mm                |                   |
| Movimento do Eixo                              | Alcance de Trabalho          | Velocidade Máxima |
| Eixo 1 (J1)                                    | $\pm 175^\circ$              | 180°/s            |
| Eixo 2 (J2)                                    | $-135^\circ \sim +130^\circ$ | 180°/s            |
| Eixo 3 (J3)                                    | $-175^\circ \sim +135^\circ$ | 180°/s            |
| Eixo 4 (J4)                                    | $\pm 175^\circ$              | 180°/s            |
| Eixo 5 (J5)                                    | $\pm 175^\circ$              | 180°/s            |
| Eixo 6 (J6)                                    | $\pm 175^\circ$              | 180°/s            |
| Velocidade máxima na extremidade da ferramenta | < 1.5 m/s                    |                   |

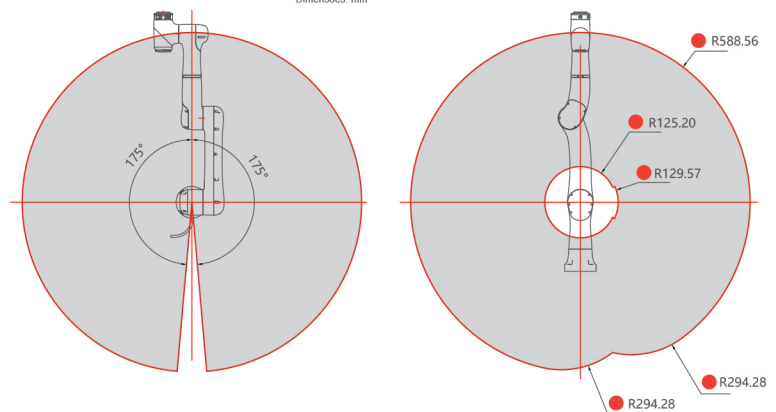
### Características

|                                           |                                                                          |
|-------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------|
| Classificação IP                          | IP54                                                                     |
| Classificação ISO Sala Limpa              | 5                                                                        |
| Ruído                                     | < 70 dB (A)                                                              |
| Instalação                                | Em qualquer ângulo                                                       |
| Portas I/O da ferramenta                  | 2 saídas digitais, 2 entradas digitais, 2 entradas analógicas            |
| Interface de comunicação da ferramenta    | Uma porta Ethernet de 100 megabits com Interface RJ45 na base de conexão |
| Fonte de alimentação I/O da ferramenta    | (1) 24V/12V, 1A / (2) 5V, 1.5A                                           |
| Portas de I/O de utilização do pedestal   | 4 Saídas Digitais, 4 Entradas Digitais                                   |
| Interface de Comunicação do Pedestal      | 2 Canais Ethernet                                                        |
| Fonte de Alimentação de Saída do Pedestal | 24V, 1.5A                                                                |



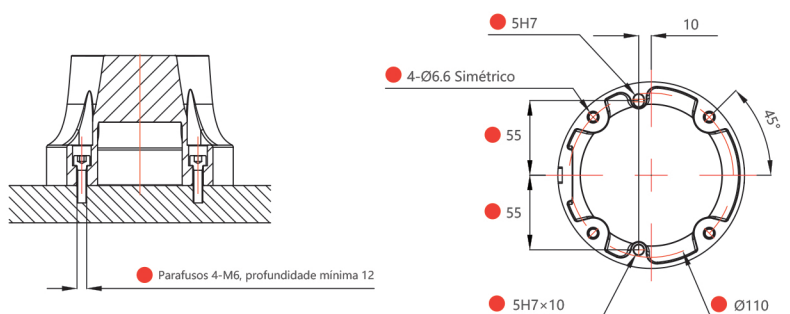
### Alcance de Trabalho

Dimensões: mm



### Fixação da Base

Dimensões: mm



Tabela

Universal

Paletização

Solda

Colaborativo

Scara

Delta