

Série BRCST- Robô Colaborativo

BRCST 7/1125



Especificações	
Carga Máxima	7 kg
Alcance	1,125 mm
Peso	Cerca de 27 kg
Eixos	6
Tempo Médio Entre Falhas	> 50,000 h
Fonte de Alimentação	90-264VAC, 47-63Hz/48VDC
Programação	Controle Direto e Interface Gráfica

Performance	
Potência	300 w
Segurança	Mais de 20 características de segurança ajustáveis, incluindo detecção de colisão, paredes virtuais e modo de colaboração
Certificação	EN ISO 13849-1, Cat.3, PL d, EN ISO 10218-1, e requisitos de marcação EU CE
Sensor de força (flange da ferramenta)	Force, x-y-zTorque, x-y-z
Resolução da Medição da Força	0.1 N0.02 Nm
Precisão Relativa do Controle da Força	0.5 N0.1 Nm
Alcance ajustável de rigidez cartesiana	0~3000N/m, 0~300Nm/rad
Temperatura de Funcionamento	0°C~45°C
Humidade	< 90% RH (sem condensação)

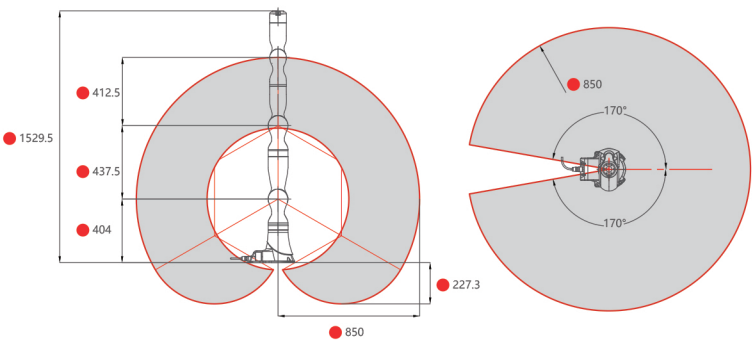
Movimento	
Repetibilidade	±0.03 mm
Movimento do Eixo	Alcance de TrabalhoVelocidade Máxima
Eixo 1 (J1)	±170°90°/s
Eixo 2 (J2)	±120°90°/s
Eixo 3 (J3)	±120°180°/s
Eixo 4 (J4)	±170°180°/s
Eixo 5 (J5)	±120°180°/s
Eixo 6 (J6)	±360°180°/s
Velocidade máxima na extremidade da ferramenta	< 2.8 m/s

Características	
Classificação IP	IP54
Classificação ISO Sala Limpa	5
Ruído	< 70 dB (A)
Instalação	Em qualquer ângulo
Portas I/O da ferramenta	2 Saídas Digitais, 2 Entradas Digitais
Interface de comunicação da ferramenta	RS485
Fonte de alimentação I/O da ferramenta	24V 1A
Portas de I/O de utilização do pedestal	4 saídas digitais, 4 entradas digitais, 4 I/O de segurança
Interface de Comunicação do Pedestal	2 Canais Ethernet
Fonte de Alimentação de Saída do Pedestal	24V, 1.5A



Alcance de Trabalho

Dimensões: mm



Fixação da Base

Dimensões: mm

