

Série RHMB - Robô Scara

RHMB 6215B



Família		Scara	
Especificações dos Eixos	J1	Comprimento do Braço	300mm
		Alcance de Rotação	±133°
	J2	Comprimento do Braço	300mm
		Alcance de Rotação	±147°
	J3	Curso	150mm
	J4	Alcance de Rotação	±360°
Potência do Motor		J1	750W
		J2	400W
		J3	100W
		J4	100W
Velocidade Máxima	União de J1 e J2		7068.6mm/s
	J3		952.4mm/s
	J4		1666.7°/s
Repetibilidade de Posicionamento	União de J1 e J2		±0.015mm
	J3		±0.015mm
	J4		±0.005°
Força Máxima de Pressão do Eixo J3			140N
Torque de Inércia do Eixo J4 Permitida		Nominal	0.005Kgm²
		Máximo	0.035Kgm²
IO do Usuário			Conector DB 26, 7 Vias DO, 6 Vias DI
Configuração da Mangueira de Ar			2-Φ6mm
Método de Instalação			Bancada
Peso			20kg



Tempo de ciclo padrão

0.35s

Comprimento do Braço (mm)

600

Carga Nominal / Máxima

2kg / 5kg

Sistema de Controle Adaptativo

PC / IHM ou QC410

■ RHMB 6215B Espaço de Movimentação do Robô, Dimensões de Construção e Instalação: (Unidade: mm)

