

Série RHMB - Robô Scara

RHMB 6520

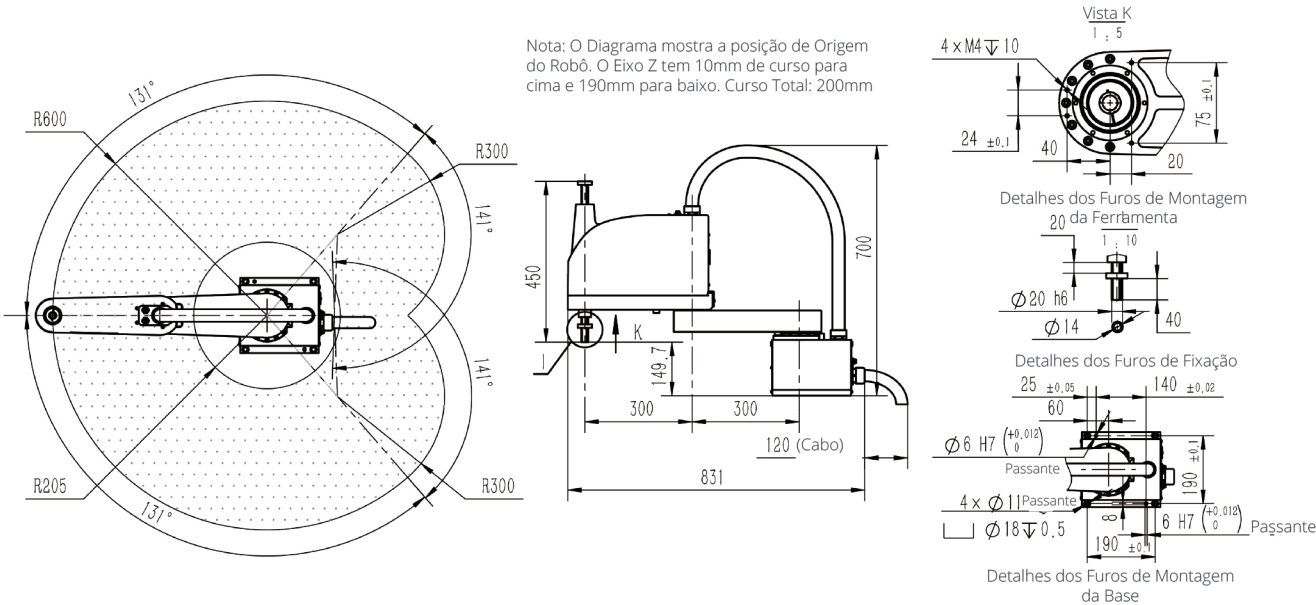


Família		Scara	
Especificações dos Eixos	J1	Comprimento do Braço	300mm
		Alcance de Rotação	±131°
	J2	Comprimento do Braço	300mm
		Alcance de Rotação	±141°
	J3	Curso	200mm
	J4	Alcance de Rotação	±360°
Potência do Motor		J1	750W
		J2	400W
		J3	200W
		J4	200W
Velocidade Máxima	União de J1 e J2		7068.6mm/s
	J3		1111.1mm/s
	J4		1500°/s
Repetibilidade de Posicionamento	União de J1 e J2		±0.015mm
	J3		±0.01mm
	J4		±0.005°
Força Máxima de Pressão do Eixo J3			240N
Torque de Inércia do Eixo J4 Permitida		Nominal	0.05Kgm²
		Máximo	0.2Kgm²
IO do Usuário			Conector DB 26, 7 Vias DO, 6 Vias DI
Configuração da Mangueira de Ar			2-Φ6mm
Método de Instalação			Bancada
Peso			24.3kg



Tempo de ciclo padrão	Comprimento do Braço (mm)	Carga Nominal / Máxima	Sistema de Controle Adaptativo
0.39s	600	5kg / 10kg	PC / IHM ou QC410

RHMB 6520 Espaço de Movimentação do Robô, Dimensões de Construção e Instalação: (Unidade: mm)



Tabela

Universal

Paletização

Solda

Colaborativo

Scara

Delta