

ROBÔS COLABORATIVOS



contato@stahlmeyer.com.br

stahlmeyer.com.br

+55 (19) 99840-7523

Série BRCSR - Robô Colaborativo

BRCSR 3/705



Especificações

Carga Máxima	3 kg
Alcance	705 mm
Peso	Cerca de 15 kg
Eixos	6
Tempo Médio Entre Falhas	> 50,000 h
Fonte de Alimentação	90-264VAC, 47-63Hz/48VDC
Programação	Controle Direto e Interface Gráfica

Performance

Consumo de Energia	Médio	Pico
	180 w	400 w
Segurança	Mais de 20 características de segurança ajustáveis, incluindo detecção de colisão, paredes virtuais e modo de colaboração	
Certificação	EN ISO 13849-1, Cat.3, PL d, EN ISO 10218-1, e requisitos de marcação EU CE	
Sensor de força (flange da ferramenta)	Força, x-y-z	Torque, x-y-z
Resolução da Medição da Força	0.1 N	0.02 Nm
Precisão Relativa do Controle da Força	0.5 N	0.1 Nm
Alcance ajustável de rigidez cartesiana	0~3000N/m, 0~300Nm/rad	
Temperatura de Funcionamento	0°C~45°C	
Humidade	< 95% RH (sem condensação)	



Movimento

Repetibilidade	±0.03 mm	
Movimento do Eixo	Alcance de Trabalho	Velocidade Máxima
Eixo 1 (J1)	±175°	180°/s
Eixo 2 (J2)	-135°~+130°	180°/s
Eixo 3 (J3)	-175°~+135°	180°/s
Eixo 4 (J4)	±175°	180°/s
Eixo 5 (J5)	±175°	180°/s
Eixo 6 (J6)	±175°	180°/s
Velocidade máxima na extremidade da ferramenta	< 1.5 m/s	

Características

Classificação IP	IP54
Classificação ISO Sala Limpa	5
Ruído	< 70 dB (A)
Instalação	Em qualquer ângulo
Portas I/O da ferramenta	2 saídas digitais, 2 entradas digitais, 2 entradas analógicas
Interface de comunicação da ferramenta	Uma porta Ethernet de 100 megabits com Interface RJ45 na base de conexão
Fonte de alimentação I/O da ferramenta	(1) 24V/12V, 1A / (2) 5V, 1.5A
Portas de I/O de utilização do pedestal	4 Saídas Digitais, 4 Entradas Digitais
Interface de Comunicação do Pedestal	2 Canais Ethernet
Fonte de Alimentação de Saída do Pedestal	24V, 1.5A

Tabela

Universal

Paletização

Solda

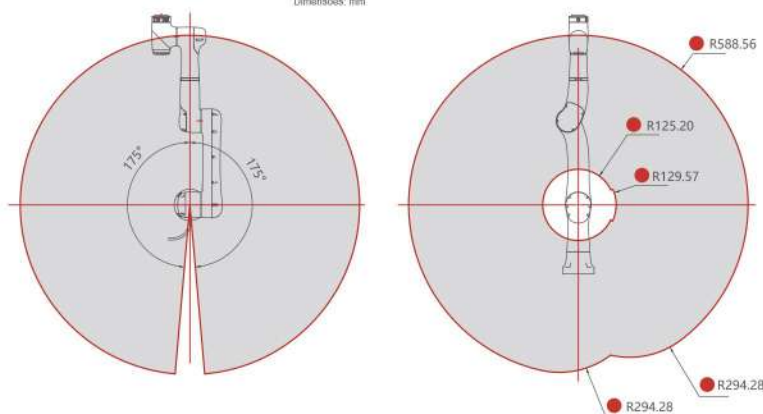
Colaborativo

Scara

Delta

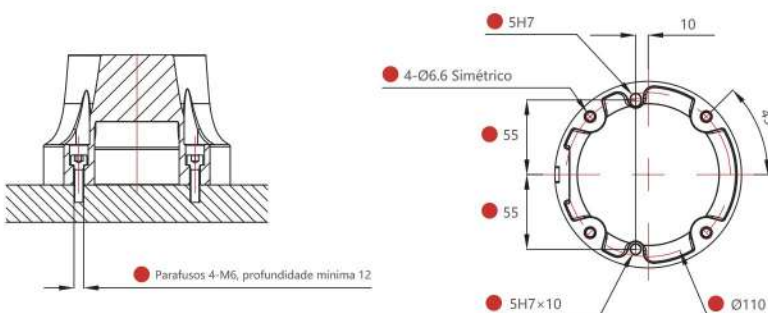
Alcance de Trabalho

Dimensões: mm



Fixação da Base

Dimensões: mm



Série BRCSR - Robô Colaborativo

BRCSR 4/919



Especificações

Carga Máxima	4 kg
Alcance	919 mm
Peso	Cerca de 17.5 kg
Eixos	6
Tempo Médio Entre Falhas	> 50,000 h
Fonte de Alimentação	90-264VAC, 47-63Hz/48VDC
Programação	Controle Direto e Interface Gráfica

Performance

Consumo de Energia	Médio	Pico
	200 w	700 w
Segurança	Mais de 20 características de segurança ajustáveis, incluindo detecção de colisão, paredes virtuais e modo de colaboração	
Certificação	EN ISO 13849-1, Cat.3, PL d, EN ISO 10218-1, e requisitos de marcação EU CE	
Sensor de força (flange da ferramenta)	Força, x-y-z	Torque, x-y-z
Resolução da Medição da Força	0.1 N	0.02 Nm
Precisão Relativa do Controle da Força	0.5 N	0.1 Nm
Alcance ajustável de rigidez cartesiana	0~3000N/m, 0~300Nm/rad	
Temperatura de Funcionamento	0°C~45°C	
Humidade	< 95% RH (sem condensação)	



Movimento

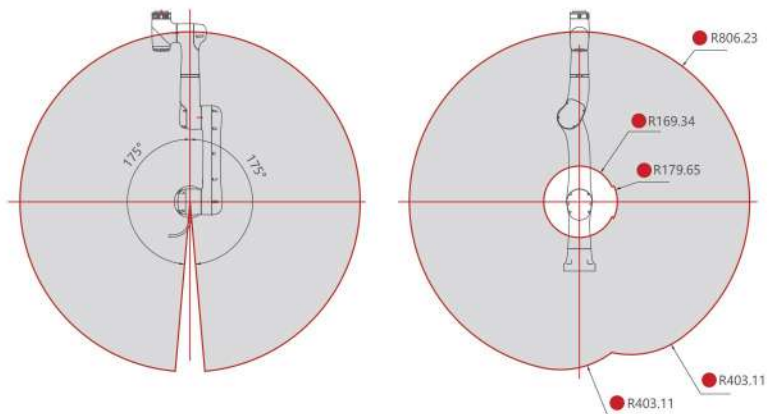
Repetibilidade	±0.03 mm	
Movimento do Eixo	Alcance de Trabalho	Velocidade Máxima
Eixo 1 (J1)	±175°	180°/s
Eixo 2 (J2)	-135°~+135°	180°/s
Eixo 3 (J3)	-170°~+140°	180°/s
Eixo 4 (J4)	±175°	180°/s
Eixo 5 (J5)	±175°	180°/s
Eixo 6 (J6)	±175°	180°/s
Velocidade máxima na extremidade da ferramenta	< 2 m/s	

Características

Classificação IP	IP54
Classificação ISO Sala Limpa	5
Ruído	< 70 dB (A)
Instalação	Em qualquer ângulo
Portas I/O da ferramenta	2 saídas digitais, 2 entradas digitais, 2 entradas analógicas
Interface de comunicação da ferramenta	Uma porta Ethernet de 100 megabits com Interface RJ45 na base de conexão
Fonte de alimentação I/O da ferramenta	(1) 24V/12V, 1A / (2) 5V, 1.5A
Portas de I/O de utilização do pedestal	4 Saídas Digitais, 4 Entradas Digitais
Interface de Comunicação do Pedestal	2 Canais Ethernet
Fonte de Alimentação de Saída do Pedestal	24V, 1.5A

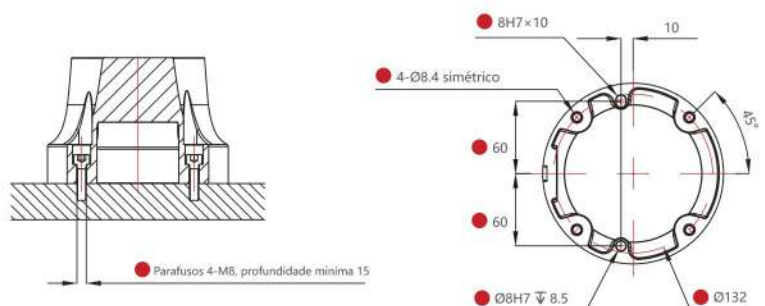
Alcance de Trabalho

Dimensões: mm



Fixação da Base

Dimensões: mm



Tabela

Universal

Paletização

Solda

Colaborativo

Scara

Delta

Série BRCU - Robô Colaborativo

BRCU 7/988



Especificações

Carga Máxima	7 kg
Alcance	988 mm
Peso	Cerca de 27 kg
Eixos	6
Tempo Médio Entre Falhas	> 50,000 h
Fonte de Alimentação	90-264VAC, 47-63Hz/48VDC
Programação	Controle Direto e Interface Gráfica

Performance

Potência	300 w	
Segurança	Mais de 20 características de segurança ajustáveis, incluindo detecção de colisão, paredes virtuais e modo de colaboração	
Certificação	EN ISO 13849-1, Cat.3, PL d, EN ISO 10218-1, e requisitos de marcação EU CE	
Sensor de força (flange da ferramenta)	Força, x-y-z	Torque, x-y-z
Resolução da Medição da Força	0.1 N	0.02 Nm
Precisão Relativa do Controle da Força	0.5 N	0.1 Nm
Alcance ajustável de rigidez cartesiana	0~3000N/m, 0~300Nm/rad	
Temperatura de Funcionamento	0°C~50°C	
Humidade	< 93% RH (sem condensação)	



Movimento

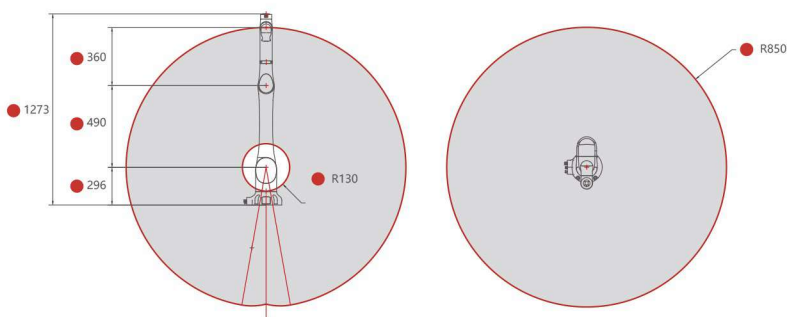
Repetibilidade	±0.02 mm	
Movimento do Eixo	Alcance de Trabalho	Velocidade Máxima
Eixo 1 (J1)	±175°	180°/s
Eixo 2 (J2)	±175°	180°/s
Eixo 3 (J3)	±175°	234°/s
Eixo 4 (J4)	±175°	240°/s
Eixo 5 (J5)	±175°	240°/s
Eixo 6 (J6)	±175°	300°/s
Velocidade máxima na extremidade da ferramenta	< 3.2 m/s	

Características

Classificação IP	IP54 / IP67
Classificação ISO Sala Limpa	5
Ruído	< 70 dB (A)
Instalação	Em qualquer ângulo
Portas I/O da ferramenta	2 Saídas Digitais, 2 Entradas Digitais 2 Entradas Analógicas
Interface de comunicação da ferramenta	RS485
Fonte de alimentação I/O da ferramenta	12V/24V 1A
Portas de I/O de utilização do pedestal	4 saídas digitais, 4 entradas digitais, 4 I/O de segurança
Interface de Comunicação do Pedestal	2 Canais Ethernet
Fonte de Alimentação de Saída do Pedestal	24V, 1.5A

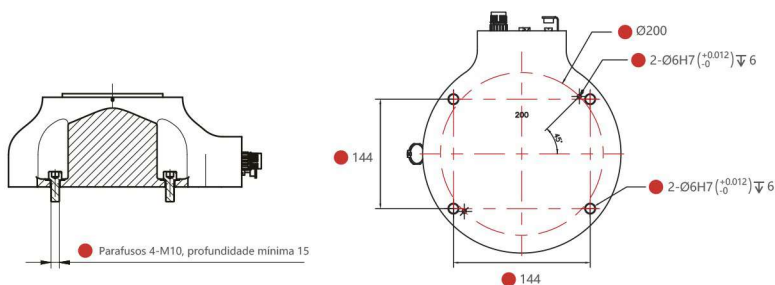
Alcance de Trabalho

Dimensões: mm



Fixação da Base

Dimensões: mm



Tabela

Universal

Paletização

Solda

Colaborativo

Scara

Delta

Série BRCU - Robô Colaborativo

BRCU 12/1434



Tabela

Universal

Paletização

Solda

Colaborativo

Scara

Delta



Especificações

Carga Máxima	12 kg
Alcance	1,434 mm
Peso	Cerca de 43 kg
Eixos	6
Tempo Médio Entre Falhas	> 50,000 h
Fonte de Alimentação	90-264VAC, 47-63Hz/48VDC
Programação	Controle Direto e Interface Gráfica

Performance

Potência	500 w	
Segurança	Mais de 20 características de segurança ajustáveis, incluindo detecção de colisão, paredes virtuais e modo de colaboração.	
Certificação	EN ISO 13849-1, Cat.3, PL d, EN ISO 10218-1, e requisitos de marcação EU CE	
Sensor de força (flange da ferramenta)	Força, x-y-z	Torque, x-y-z
Resolução da Medição da Força	0,1 N	0,02 Nm
Precisão Relativa do Controle da Força	0,5 N	0,1 Nm
Alcance ajustável de rigidez cartesiana	0~3000N/m, 0~300Nm/rad	
Temperatura de Funcionamento	0°C~50°C	
Humidade	< 93% RH (sem condensação)	

Movimento

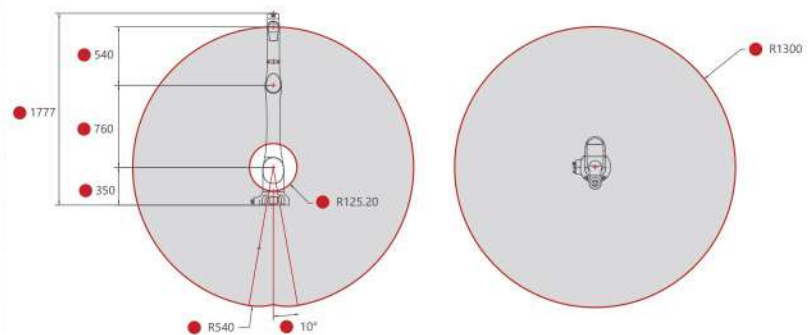
Repetibilidade	±0.03 mm	
Movimento do Eixo	Alcance de Trabalho	Velocidade Máxima
Eixo 1 (J1)	±175°	120°/s
Eixo 2 (J2)	±170°	120°/s
Eixo 3 (J3)	±175°	180°/s
Eixo 4 (J4)	±175°	234°/s
Eixo 5 (J5)	±175°	240°/s
Eixo 6 (J6)	±175°	240°/s
Maximum speed at tool end	< 3 m/s	

Características

Classificação IP	IP54 / IP67
Classificação ISO Sala Limpa	5
Ruído	< 70 dB (A)
Instalação	Em qualquer ângulo
Portas I/O da ferramenta	2 Saídas Digitais, 2 Entradas Digitais, 2 Entradas Analógicas
Interface de comunicação da ferramenta	RS485
Fonte de alimentação I/O da ferramenta	12V/24V 1A
Portas de I/O de utilização do pedestal	4 saídas digitais, 4 entradas digitais, 4 I/O de segurança
Interface de Comunicação do Pedestal	1 Canal Ethernet
Fonte de Alimentação de Saída do Pedestal	24V, 1,5A

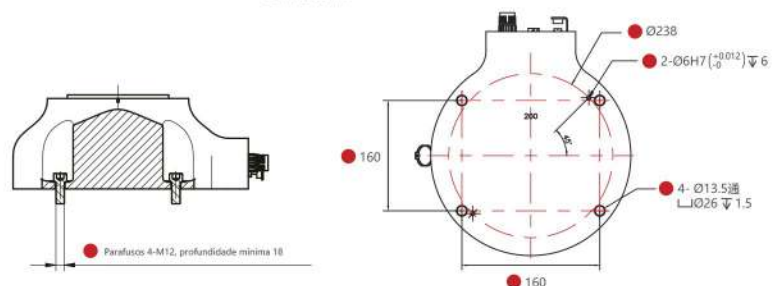
Alcance de Trabalho

Dimensões: mm



Fixação da Base

Dimensões: mm



Série BRCU - Robô Colaborativo

BRCU 18/1062



Especificações

Carga Máxima	18 kg
Alcance	1,062 mm
Peso	Cerca de 40 kg
Eixos	6
Tempo Médio Entre Falhas	> 50,000 h
Fonte de Alimentação	90-264VAC, 47-63Hz/48VDC
Programação	Controle Direto e Interface Gráfica

Performance

Potência	600 w	
Segurança	Mais de 20 características de segurança ajustáveis, incluindo detecção de colisão, paredes virtuais e modo de colaboração	
Certificação	EN ISO 13849-1, Cat.3, PL d, EN ISO 10218-1, e requisitos de marcação EU CE	
Sensor de força (flange da ferramenta)	Força, x-y-z	Torque, x-y-z
Resolução da Medição da Força	0.1 N	0.02 Nm
Precisão Relativa do Controle da Força	0.5 N	0.1 Nm
Alcance ajustável de rigidez cartesiana	0~3000N/m, 0~300Nm/rad	
Temperatura de Funcionamento	0°C~50°C	
Humidade	< 93% RH (sem condensação)	



Movimento

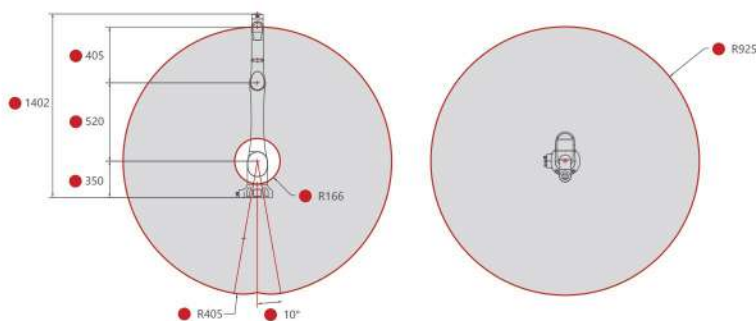
Repetibilidade	±0.03 mm	
Movimento do Eixo	Alcance de Trabalho	Velocidade Máxima
Eixo 1 (J1)	±175°	120°/s
Eixo 2 (J2)	±170°	120°/s
Eixo 3 (J3)	±165°	180°/s
Eixo 4 (J4)	±175°	180°/s
Eixo 5 (J5)	±175°	180°/s
Eixo 6 (J6)	±175°	180°/s
Velocidade máxima na extremidade da ferramenta	< 3 m/s	

Características

Classificação IP	IP54 / IP67
Classificação ISO Sala Limpa	5
Ruído	< 70 dB (A)
Instalação	Em qualquer ângulo
Portas I/O da ferramenta	2 Saídas Digitais, 2 Entradas Digitais, 2 Entradas Analógicas
Interface de comunicação da ferramenta	RS485
Fonte de alimentação I/O da ferramenta	12V/24V 1A
Portas de I/O de utilização do pedestal	4 saídas digitais, 4 entradas digitais, 4 I/O de segurança
Interface de Comunicação do Pedestal	1 Canal Ethernet
Fonte de Alimentação de Saída do Pedestal	24V, 1.5A

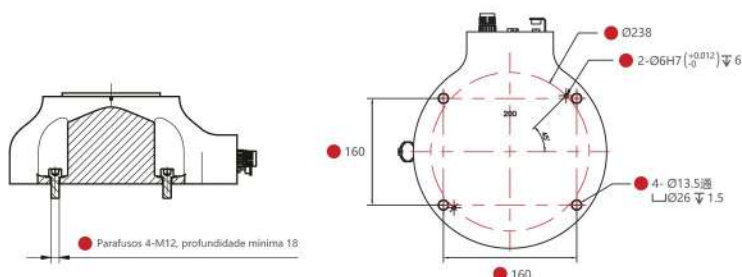
Alcance de Trabalho

Dimensões: mm



Fixação da Base

Dimensões: mm



Tabela

Universal

Paletização

Solda

Colaborativo

Scara

Delta

Série BRCU - Robô Colaborativo

BRCU 20/1798



Especificações

Carga Máxima	20 kg
Alcance	1,798 mm
Peso	Cerca de 75 kg
Eixos	6
Tempo Médio Entre Falhas	> 50,000 h
Fonte de Alimentação	90-264VAC, 47-63Hz/48VDC
Programação	Controle Direto e Interface Gráfica

Performance

Potência	1000 w	
Segurança	Mais de 20 características de segurança ajustáveis, incluindo detecção de colisão, paredes virtuais e modo de colaboração	
Certificação	EN ISO 13849-1, Cat.3, PL d, EN ISO 10218-1, e requisitos de marcação EU CE	
Sensor de força (flange da ferramenta)	Força, x-y-z	Torque, x-y-z
Resolução da Medição da Força	0.1 N	0.02 Nm
Precisão Relativa do Controle da Força	0.5 N	0.1 Nm
Alcance ajustável de rigidez cartesiana	0~3000N/m, 0~300Nm/rad	
Temperatura de Funcionamento	0°C-50°C	
Humidade	< 93% RH (sem condensação)	



Movimento

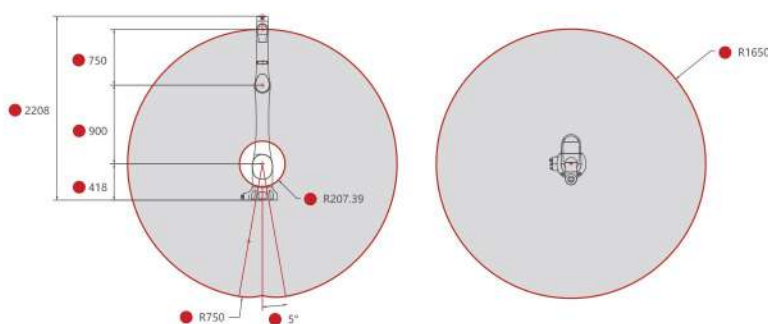
Repetibilidade	±0.05 mm	
Movimento do Eixo	Alcance de Trabalho	Velocidade Máxima
Eixo 1 (J1)	±175°	120°/s
Eixo 2 (J2)	±175°	120°/s
Eixo 3 (J3)	±170°	120°/s
Eixo 4 (J4)	±175°	180°/s
Eixo 5 (J5)	±175°	234°/s
Eixo 6 (J6)	±175°	234°/s
Velocidade máxima na extremidade da ferramenta	< 3.5 m/s	

Características

Classificação IP	IP54 / IP67
Classificação ISO Sala Limpa	5
Ruído	< 70 dB (A)
Instalação	Em qualquer ângulo
Portas I/O da ferramenta	2 Saídas Digitais, 2 Entradas Digitais 2 Entradas Analógicas
Interface de comunicação da ferramenta	RS485
Fonte de alimentação I/O da ferramenta	12V/24V 1A
Portas de I/O de utilização do pedestal	4 saídas digitais, 4 entradas digitais, 4 I/O de segurança
Interface de Comunicação do Pedestal	1 Canal Ethernet
Fonte de Alimentação de Saída do Pedestal	24V, 1.5A

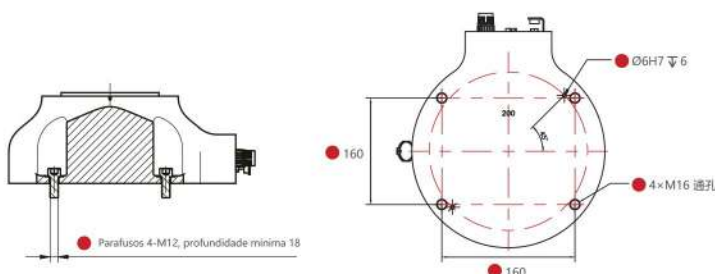
Alcance de Trabalho

Dimensões: mm



Fixação da Base

Dimensões: mm



Tabela

Universal

Paletização

Solda

Colaborativo

Scara

Delta

Série BRCST- Robô Colaborativo

BRCST 3/1010



Especificações

Carga Máxima	3 kg
Alcance	1,010 mm
Peso	Cerca de 21 kg
Eixos	6
Tempo Médio Entre Falhas	> 50,000 h
Fonte de Alimentação	90-264VAC, 47-63Hz/48VDC
Programação	Controle Direto e Interface Gráfica

Performance

Potência	200 w	
Segurança	Mais de 20 características de segurança ajustáveis, incluindo detecção de colisão, paredes virtuais e modo de colaboração	
Certificação	EN ISO 13849-1, Cat.3, PL d, EN ISO 10218-1, e requisitos de marcação EU CE	
Sensor de força (flange da ferramenta)	Força, x-y-z	Torque, x-y-z
Resolução da Medição da Força	0.1 N	0.02 Nm
Precisão Relativa do Controle da Força	0.5 N	0.1 Nm
Alcance ajustável de rigidez cartesiana	0~3000N/m, 0~300Nm/rad	
Temperatura de Funcionamento	0°C~45°C	
Humidade	< 90% RH (sem condensação)	



Movimento

Repetibilidade	±0.03 mm	
Movimento do Eixo	Alcance de Trabalho	Velocidade Máxima
Eixo 1 (J1)	±170°	180°/s
Eixo 2 (J2)	±120°	150°/s
Eixo 3 (J3)	±120°	180°/s
Eixo 4 (J4)	±170°	225°/s
Eixo 5 (J5)	±120°	225°/s
Eixo 6 (J6)	±360°	225°/s
Velocidade máxima na extremidade da ferramenta	< 3 m/s	

Características

Classificação IP	IP54
Classificação ISO Sala Limpa	5
Ruído	< 70 dB (A)
Instalação	Em qualquer ângulo
Portas I/O da ferramenta	2 Saídas Digitais, 2 Entradas Digitais
Interface de comunicação da ferramenta	RS485
Fonte de alimentação I/O da ferramenta	24V 1A
Portas de I/O de utilização do pedestal	4 saídas digitais, 4 entradas digitais, 4 I/O de segurança
Interface de Comunicação do Pedestal	2 Canais Ethernet
Fonte de Alimentação de Saída do Pedestal	24V, 1.5A

Tabela

Universal

Paletização

Solda

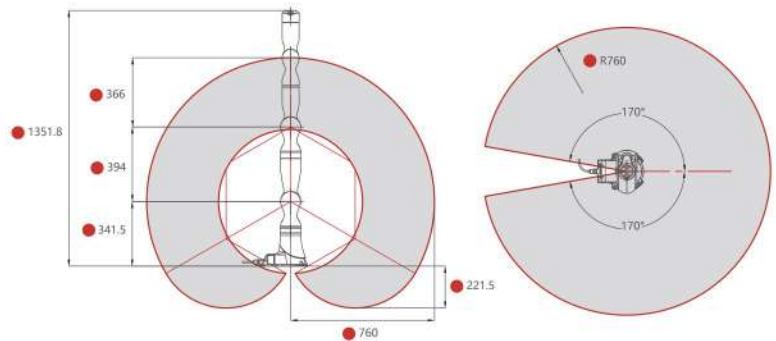
Colaborativo

Scara

Delta

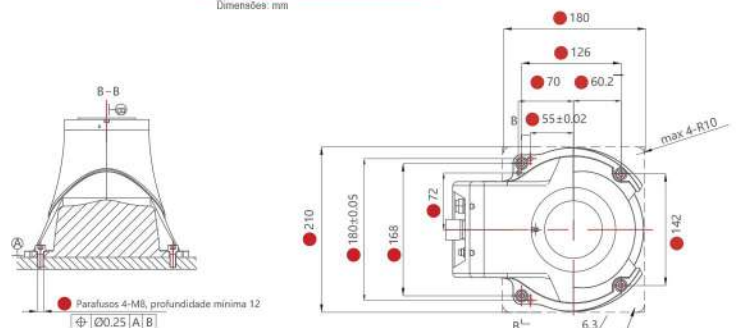
Alcance de Trabalho

Dimensões mm



Fixação da Base

Dimensões mm



Série BRCST- Robô Colaborativo

BRCST 3/1010 PRO



Especificações

Carga Máxima	3 kg
Alcance	1,010 mm
Peso	Cerca de 22 kg
Eixos	7
Tempo Médio Entre Falhas	> 50,000 h
Fonte de Alimentação	90-264VAC, 47-63Hz/48VDC
Programação	Controle Direto e Interface Gráfica

Performance

Potência	300 w	
Segurança	Mais de 20 características de segurança ajustáveis, incluindo detecção de colisão, paredes virtuais e modo de colaboração	
Certificação	EN ISO 13849-1, Cat.3, PL d, EN ISO 10218-1, e requisitos de marcação EU CE	
Sensor de força (flange da ferramenta)	Força, x-y-z	Torque, x-y-z
Resolução da Medição da Força	0.1 N	0.02 Nm
Precisão Relativa do Controle da Força	0.5 N	0.1 Nm
Alcance ajustável de rigidez cartesiana	0-3000N/m, 0-300Nm/rad	
Temperatura de Funcionamento	0°C-45°C	
Humidade	< 90% RH (sem condensação)	

Movimento

Repetibilidade	±0.03 mm	
Movimento do Eixo	Alcance de Trabalho	Velocidade Máxima
Eixo 1 (J1)	±170°	180°/s
Eixo 2 (J2)	±120°	150°/s
Eixo 3 (J3)	±170°	180°/s
Eixo 4 (J4)	±120°	180°/s
Eixo 5 (J5)	±170°	225°/s
Eixo 6 (J6)	±120°	225°/s
Eixo 7 (J7)	±360°	225°/s
Velocidade máxima na extremidade da ferramenta	< 3 m/s	

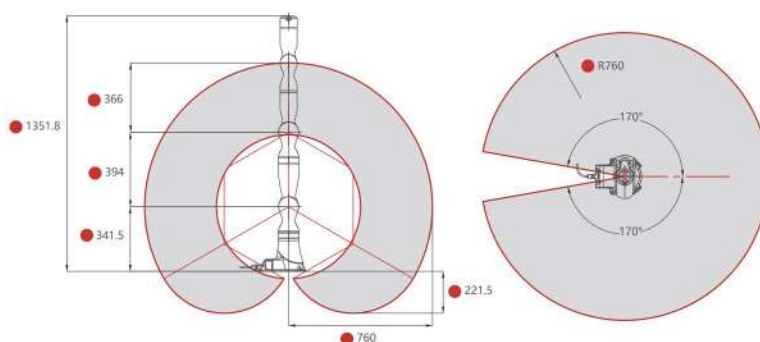
Características

Classificação IP	IP54
Classificação ISO Sala Limpa	5
Ruído	< 70 dB (A)
Instalação	Em qualquer ângulo
Portas I/O da ferramenta	2 Saídas Digitais, 2 Entradas Digitais
Interface de comunicação da ferramenta	RS485
Fonte de alimentação I/O da ferramenta	24V 1A
Portas de I/O de utilização do pedestal	4 saídas digitais, 4 entradas digitais, 4 I/O de segurança
Interface de Comunicação do Pedestal	2 Canais Ethernet
Fonte de Alimentação de Saída do Pedestal	24V, 1.5A



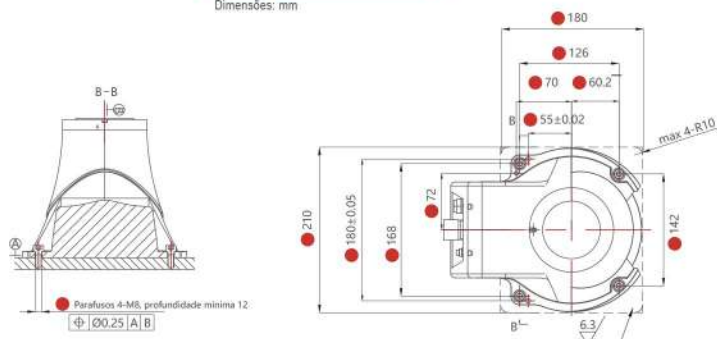
Alcance de Trabalho

Dimensões: mm



Fixação da Base

Dimensões: mm



Tabela

Universal

Paletização

Solda

Colaborativo

Scara

Delta

Série BRCST- Robô Colaborativo

BRCST 7/1125



Especificações

Carga Máxima	7 kg
Alcance	1,125 mm
Peso	Cerca de 27 kg
Eixos	6
Tempo Médio Entre Falhas	> 50,000 h
Fonte de Alimentação	90-264VAC, 47-63Hz/48VDC
Programação	Controle Direto e Interface Gráfica

Performance

Potência	300 w	
Segurança	Mais de 20 características de segurança ajustáveis, incluindo detecção de colisão, paredes virtuais e modo de colaboração	
Certificação	EN ISO 13849-1, Cat.3, PL d, EN ISO 10218-1, e requisitos de marcação EU CE	
Sensor de força (flange da ferramenta)	Força, x-y-z	Torque, x-y-z
Resolução da Medição da Força	0.1 N	0.02 Nm
Precisão Relativa do Controle da Força	0.5 N	0.1 Nm
Alcance ajustável de rigidez cartesiana	0~3000N/m, 0~300Nm/rad	
Temperatura de Funcionamento	0°C~45°C	
Humidade	< 90% RH (sem condensação)	



Movimento

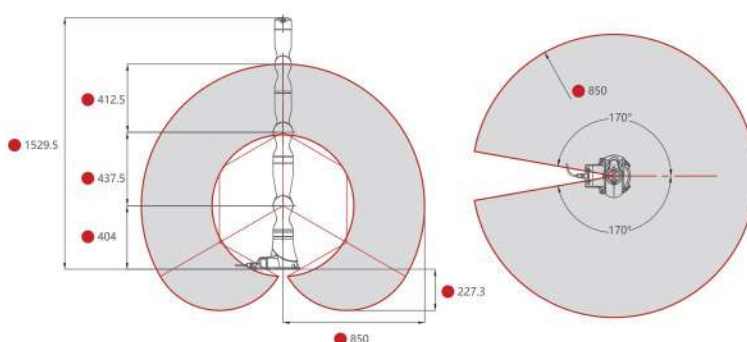
Repetibilidade	±0.03 mm	
Movimento do Eixo	Alcance de Trabalho	Velocidade Máxima
Eixo 1 (J1)	±170°	90°/s
Eixo 2 (J2)	±120°	90°/s
Eixo 3 (J3)	±120°	180°/s
Eixo 4 (J4)	±170°	180°/s
Eixo 5 (J5)	±120°	180°/s
Eixo 6 (J6)	±360°	180°/s
Velocidade máxima na extremidade da ferramenta	< 2.8 m/s	

Características

Classificação IP	IP54
Classificação ISO Sala Limpa	5
Ruído	< 70 dB (A)
Instalação	Em qualquer ângulo
Portas I/O da ferramenta	2 Saídas Digitais, 2 Entradas Digitais
Interface de comunicação da ferramenta	RS485
Fonte de alimentação I/O da ferramenta	24V 1A
Portas de I/O de utilização do pedestal	4 saídas digitais, 4 entradas digitais, 4 I/O de segurança
Interface de Comunicação do Pedestal	2 Canais Ethernet
Fonte de Alimentação de Saída do Pedestal	24V, 1.5A

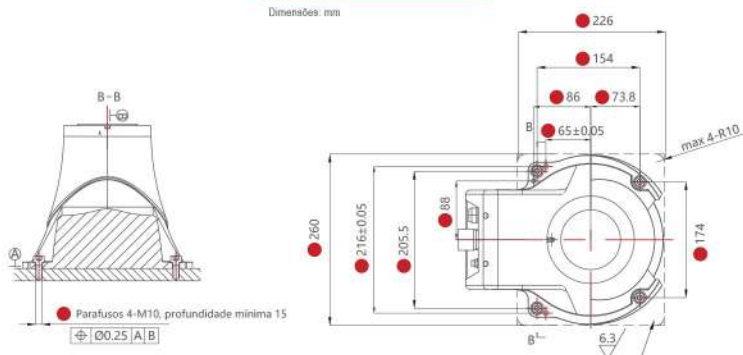
Alcance de Trabalho

Dimensões: mm



Fixação da Base

Dimensões: mm



Tabela

Universal

Paletização

Solda

Colaborativo

Scara

Delta

Série BRCST- Robô Colaborativo

BRCST 7/1125 PRO



Especificações

Carga Máxima	7 kg
Alcance	1,125 mm
Peso	Cerca de 29 kg
Eixos	7
Tempo Médio Entre Falhas	> 50,000 h
Fonte de Alimentação	90-264VAC, 47-63Hz/48VDC
Programação	Controle Direto e Interface Gráfica

Performance

Potência	350 w	
Segurança	Mais de 20 características de segurança ajustáveis, incluindo detecção de colisão, paredes virtuais e modo de colaboração	
Certificação	EN ISO 13849-1, Cat.3, PL d, EN ISO 10218-1, e requisitos de marcação EU CE	
Sensor de força (flange da ferramenta)	Força, x-y-z	Torque, x-y-z
Resolução da Medição da Força	0.1 N	0.02 Nm
Precisão Relativa do Controle da Força	0.5 N	0.1 Nm
Alcance ajustável de rigidez cartesiana	0-3000N/m, 0-300Nm/rad	
Temperatura de Funcionamento	0°C~45°C	
Humidade	< 90% RH (sem condensação)	

Movimento

Repetibilidade	±0.03 mm	
Movimento do Eixo	Alcance de Trabalho	Velocidade Máxima
Eixo 1 (J1)	±170°	90°/s
Eixo 2 (J2)	±120°	90°/s
Eixo 3 (J3)	±170°	120°/s
Eixo 4 (J4)	±120°	120°/s
Eixo 5 (J5)	±170°	120°/s
Eixo 6 (J6)	±120°	120°/s
Eixo 7 (J7)	±360°	120°/s
Velocidade máxima na extremidade da ferramenta	< 2.5 m/s	

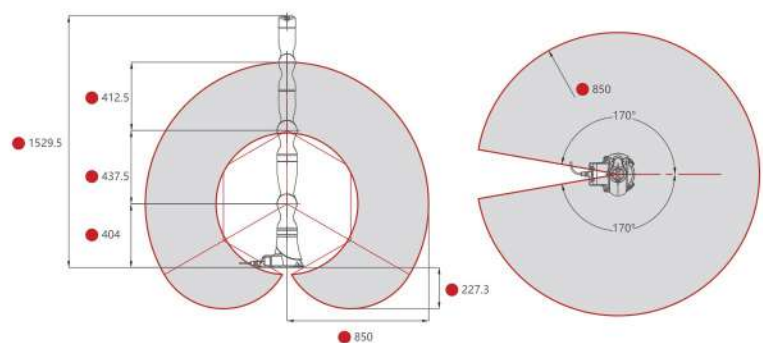
Características

Classificação IP	IP54
Classificação ISO Sala Limpa	5
Ruído	< 70 dB (A)
Instalação	Em qualquer ângulo
Portas I/O da ferramenta	2 Saídas Digitais, 2 Entradas Digitais
Interface de comunicação da ferramenta	RS485
Fonte de alimentação I/O da ferramenta	24V 1A
Portas de I/O de utilização do pedestal	4 saídas digitais, 4 entradas digitais, 4 I/O de segurança
Interface de Comunicação do Pedestal	2 Canais Ethernet
Fonte de Alimentação de Saída do Pedestal	24V, 1.5A



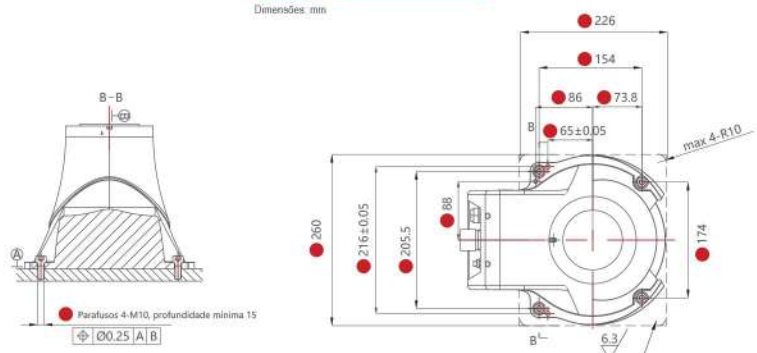
Alcance de Trabalho

Dimensões mm



Fixação da Base

Dimensões mm



Tabela

Universal

Paletização

Solda

Colaborativo

Scara

Delta